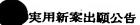
⑩日本箇特許庁(JP)



⑩実用新案公報(Y2)

 $\Psi 4 - 22130$

@Int. Cl. 5 F 16 H 61/04 識別記号

庁内整理番号

❷❸公告 平成 4年(1992) 5月20日

8814-3 J

(全12頁)

栄 耷

❷考案の名称 車両用自動変速装置

判 平1-18949

到実 頤 昭59-114818 多公 開 昭61-30744

②出 願 昭59(1984)7月30日 @昭61(1986)2月24日

79考 者 新 村 恵

埼玉県上尾市大字壱丁目1番地 日産ディーゼル工業株式

会社内

72)考 者 原 井 直 武

埼玉県上尾市大字壱丁目1番地 日産デイーゼル工業株式

②考 案 者 碊 逄 餎

埼玉県上尾市大字壱丁目1番地 日産デイーゼル工業株式

会补内

の出 頭 人 日産デイーゼル工業株 埼玉県上尾市大字壱丁目1番地

式会社

四个代理 人 弁理士 笹島 富二雄

審判の合議体 審判長 弓田 昌弘 審判官 西村 敏彦 審判官 清田

國参考文献 特開 昭51-102775(JP.A) 特開 昭56-154148 (JP, A)

1

2

砂実用新築登録請求の範囲

エンジン出力が伝達され複数のカウンタギャを 一体に設けたカウンタシヤフトと、該カウンタシ ヤフトと平行に設けられ前記カウンタギヤと常時 **噛合する複数のメインギヤが遊転するメインシヤ** フトとを有し、シフト段に対応するメインギャを メインシャフトに選択的に結合してエンジン出力 を車輪側に伝達するトランスミツションを備え、 使用するシフト位置を指定するシフト指定手段か らの指定信号に基づいて、クラッチアクチュエー 10 接とする構成とし、 タ及びシフトチエンジアクチユエータを駆動制御 して機械式クラッチの断・接操作及び前記トラン スミツシヨンのギヤシフト操作を自動制御する構 成の車両用自動変速装置において、

基づいてシフトチェンジ開始の指令信号を発生す るシフトチエンジ制御手段と、該シフトチエンジ 制御手段からのシフトチエンジ指令信号に基づい てそれぞれ制御を開始する前記シフトチェンジア 手段、前記クラツチアクチユエータを駆動するク

ラツチ断続制御手段、シンクロ判定手段及びガバ ナ制御装置を制御するエンジン制御手段を有し、

前記クラツチ断続制御手段は、シフトチエンジ 制御手段からのシフトチエンジ指令信号に基づき クラッチを断とし、クラッチ位置検出手段からの クラッチ断検出信号に基づく前記トランスミッシ ヨン制御手段のギヤニユートラルセット操作によ りトランスミツションのシフト位置検出手段から ニユートラル検出信号が出力されるとクラッチを

前記シンクロ判定手段は、カウンタシヤフト回 転速度検出手段と、メインシャフト回転速度検出 手段と、これら両検出手段及び前配シフト指定手 段からの各信号に基づき、指定したシフト段に対 前記シフト指定手段からのシフト段指定信号に 15 応するメインギャの回転速度がメインシャフトと のシンクロ速度になつたことを検出する構成と

前記トランスミツション制御手段は、前記クラ ツチ制御手段によるクラツチ断後ギヤをニユート クチユエータを駆動するトランスミツシヨン制御 20 ラルにセツトすると共に、ニユートラルセツト後 に前記シンクロ判定手段からのシンクロ検出信号

願でシフトチエンジが行われる。 従つて、シフト チエンジの際のクラッチ操作が煩雑で、トルクコ ンパータを使用したオートマチツクシステムに比

べてシフトチエンジに要する時間が長い。

ところで、上記のような煩雑なクラッチ操作を 全く行わないでシフトチェンジを行うものが従来 提案されている(例えば特開昭56-154148号公報 参照)。

このものは、シフトチエンジの際には、クラツ 断させることでギャの係合力を軽減させてギャを ニユートラルにし、その後、メインギヤをシンク 口させて指定のシフト段にギヤセットするように している。

しかし、かかる従来のようにエンジンの点火中 断によりギヤの係合力を軽減する方法の場合、実 際には、エンジンが車輪側からの回転力を受ける ことになりエンジン側に負のトルクが発生する。 このため、係合しているギャ間に逆方向の伝達力 20 が発生し、この伝達力があるとギャをニュートラ ルにセツトすることは難しい。この傾向は、エン ジン回転速度が高ければ高い程顕著になる。

尚、ギヤシフト用のアクチユエータに前配伝達 力に打ち勝つことができる大きな力を発生させて 近年、運転者の疲労を軽減するため変速操作を 25 強引にギヤ抜きを行わせることが考えられるが、 装置の大型化や前配アクチュエータの耐久性の問 題、更には、ギヤ抜き操作に伴う衝撃力の発生等 実用上問題がある。

本考案は上記の実情に鑑みてなされたもので、 動化するようにしたものが提案されている(例え 30 シフトチエンジの際のギヤ抜きの際は一旦クラツ チを断とし、その後の指定シフト段へのギャセツ ト時はクラッチを接続状態にしたまま行うことに より、従来のトランスミッションと機械式クラッ チを用いた自動変速装置のシフトチェンジ操作所 スミツシヨン及びクラツチに従来と同様のメカニ 35 要時間の短縮化を図りつつ、シフトチエンジ操作 過程でギヤをニユートラル位置に抜く際にはギヤ 間の伝達力がない状態で行うことで、装置の大型 化やギャシフト用アクチュエータの大型化及びギ ヤ抜き操作に伴う衝撃力の増大等を招くことのな

このため本考案は第1図に示すように、エンジ ン出力が伝達され複数のカウンタギャを一体に設 けたカウンタシヤフトと、該カウンタシヤフトと

に基づき指定シフト段へのギヤセットを行う構成

前記エンジン制御手段は、前記シフトチエンジ 制御手段からの指令信号に基づき、シフトアツブ 操作のときは前記指令信号の発生でアクセルを全 5 閉状態とし且つ指定したシフト段に対応するメイ ンギヤの回転速度がメインシヤフトとのシンクロ 速度に降下するまでそのままアクセルを全閉状態 に保持し、シフトダウン操作のときは前配指令僧 号の発生でアクセルを全閉状態とし且つ前記トラ 10 チを接続したまま、エンジンの点火を一時的に中 ンスミツシヨン制御手段によるニュートラルセツ ト後に前記メインギヤ回転速度を上昇させるべく アクセルを全開状態とし且つ前記シンクロ判定手 段からシンクロ検出信号が出力されたとき前記ト ランスミツション制御手段による指定シフト段へ 15 のギヤセツトのためアクセルを全閉状態とするよ うガバナ制御装置を制御する構成とし、

ニユートラルセツト後の指定シフト段へのギャ セツトをクラツチを接続状態にしたまま行う構成 としたことを特徴とする車両用自動変速装置。

考案の詳細な説明

<産業上の利用分野>

本考案は車両用自動変速装置に関する。

<従来の技術>

自動的に行う自動変速装置を搭載する車両が多く なつてきており、特に、最近では省燃費化等を図 るため、従来のトランスミツションと機械式クラ ツチを用い、これらを電子制御して変速操作を自 ば実開昭59-68850号公報及び実開昭59-81843号 公報等参照)。

<考案が解決しようとする問題点>

しかしながら、かかる自動変速装置ではトラン カル的なものを使用しているため基本的には、人 間による手動操作と同一の操作手順でシフトチェ ンジが行われる。

即ち、シフトチエンジする場合には、クラッチ を断としてギャをニユートラルにした後、再びク 40 い自動変速装置を提供することを目的とする。 ラツチを接続するダブルクラツチ操作をしてメイ ンギャをシンクロさせ、指定のシフト段にギャセ ツトする際にクラツチを再び断操作してギヤセツ トが完了するとクラッチを接続するという操作手

6

平行に設けられ前記カウンタギャと常時咽合する 複数のメインギヤが遊転するメインシャフトとを 有し、シフト段に対応するメインギヤをメインシ ヤフトに選択的に結合してエンジン出力を車輪側 シフト位置を指定するシフト指定手段からの指定 信号に基づいて、クラッチアクチュエータ及びシ フトチエンジアクチユエータを駆動制御して機械 式クラッチの断・接操作及び前記トランスミッシ ヨンのギヤシフト操作を自動制御する構成の車両 10 用自動変速装置において、前記シフト指定手段か らのシフト段指定信号に基づいてシフトチェンジ 開始の指令信号を発生するシフトチェンジ制御手 段と、眩シフトチエンジ制御手段からのシフトチ エンジ指令信号に基づいてそれぞれ制御を開始す 15 ラッチ断を検出するとトランスミッション制御手 る前記シフトチエンジアクチユエータを駆動する トランスミツシヨン制御手段、前記クラツチアク チユエータを駆動するクラツチ断続制御手段、シ ンクロ判定手段及びガバナ制御装置を制御するエ ンジン制御手段を有し、前配クラッチ断続制御手 20 段は、シフトチエンジ制御手段からのシフトチエ ンジ指令信号に基づきクラッチを断とし、クラッ チ位置検出手段からのクラッチ断検出信号に基づ く前記トランスミツション制御手段のギヤニユー フト位置検出手段からニユートラル検出信号が出 力されるとクラッチを接とする構成とし、前記シ ンクロ判定手段は、カウンタシャフト回転凍度検 出手段と、メインシャフト回転速度検出手段と、 これら両検出手段及び前記シフト指定手段からの 30 各信号に基づき、指定したシフト段に対応するメ インギヤの回転速度がメインシャフトとのシンク ロ速度になつたことを検出する構成とし、前記ト ランスミツション制御手段は、前記クラツチ制御 ツトすると共に、ニュートラルセツト後に前記シ ンクロ判定手段からのシンクロ検出信号に基づき 指定シフト段へのギャセットを行う構成とし、前 記エンジン制御手段は、前記シフトチエンジ制御 のときは指定したシフト段に対応するメインギャ の回転速度がメインシャフトとのシンクロ速度ま で降下するようアクセルを全閉状態とし、シフト ダウン操作のときは前記メインギャ回転速度を上

昇させるべくアクセルを全開状態とし且つ前記シ ンクロ判定手段からシンクロ検出信号が出力され だとき前配トランスミツション制御手段による指 定シフト段へのギヤセツトのためアクセルを全閉 に伝達するトランスミツシヨンを備え、使用する 5 状態とするようガパナ制御装置を制御する構成と し、ニユートラルセット後の指定シフト段へのギ ヤセツトをクラツチを接続状態にしたまま行う構 成とした。

<作用>

これにより、まずシフト指定手段でシフト段を 指定すると、シフトチェンジ制御手段からのシフ トチエンジ開始の指令信号によりクラッチ断続制 御手段によりクラッチアクチュエータを介してク ラツチが断操作され、クラッチ位置検出手段がク 段によりギヤをニユートラルにセットする。トラ ンスミツシヨンシフト位置検出手段でニユートラ ルセツトが検出されるとクラッチ断続制御手段は 再びクラッチを接続操作する。

また、前記シフトチエンジ制御手段からのシフ トチエンジ開始の指令信号が発生すると、エンジ ン制御手段は、ギヤをニュートラルにセットする ためガパナ制御装置を制御してアクセルを全閉状 態とする。そして、シフトチエンジ操作がシフト トラルセツト操作によりトランスミツションのシ 25 アツブ操作であるときは、そのままアクセルを全 閉状態に保持して指定シフト段に対応するメイン ギヤの回転速度がメインシャフトとのシンクロ速 度まで降下するのを待つ。また、シフトチエンジ 操作がシフトダウン操作のときは、ギャのニュー トラルセツト後、ガパナ制御装置を制御してアク セルを全開状態にしてメインギャの回転速度を上 昇させる。かかるエンジン制御により、メインギ ヤとメインシャフトがシンクロ状態になつてこれ をシンクロ判定手段が検出すると、シフトアップ 手段によるクラッチ断後ギヤをニユートラルにセ 35 操作時は、前記シンクロ検出信号の発生により、 アクセルを全閉状態に保持したまま従来ギャセツ ト時に行つていたクラッチの断・接操作を省略し てトランスミツション制御回路が指定シフト段へ のギヤセツト操作を行う。また、シフトダウン操 手段からの指令信号に基づき、シフトアツプ操作 40 作時は、前記シンクロ検出によつてアクセルを一 旦全閉状態に制御し同じく従来のクラッチ操作を 省略して指定シフト段へのギヤセツト操作を行

これにより、シフトチエンジ操作において、指

8

定シフト段へのギヤセット以前のニュートラル位 置にギヤを抜く際にクラッチを断にして行うこと で、ギャ間の伝達力の内状態でギャ抜きが行われ るので、ギヤ抜き時に大きなシフト力を必要とせ の大型化等を招くことがなく、また、ギヤ抜き操 作に伴うショックも小さくできる。

<実施例>

以下、本考案の実施例を説明する。

ウエア構成及び要部プロック図を示す。

図において、エンジン1には、機械式クラッチ 2を介してトランスミツション3が取り付けら れ、その出力軸となるメインシャフトはプロペラ 結している。また、エンジン1の図示しない燃料 噴射ポンプには、ガパナを駆動してエンジン回転 速度を制御するガパナ制御装置5が設けられてい る。

ラツチの断・接を検出するクラツチストロークセ ンサ6と、クラツチ駆動用アクチユエータ7が装 着されている。

また、前記トランスミツション3には、複数の 回転速度を検出するカウンタシヤフトの回転速度 を検出するカウンタシヤフト回転速度センサ8 と、カウンタシャフトに平行に配置されカウンタ ギャと常時唱合する複数のメインギャが遊転する メインシャフトの回転速度を検出するメインシャ 30 フト回転速度センサ8と、トランスミツシヨンを シフトするシフトチエンジアクチユエータ10及 びシフト位置を検出するシフト位置センサ11が 装着されている。12はクラツチペダル13の位 置を検出するクラッチペダル位置センサ、14は 35 アクセルペダル15の位置に基づきアクセル閉度 を検出するアクセル開度センサである。

16は運転室内に設けられシフトチェンジの際 にシフト段を指定するためのシフト指定ポックス で、各シフト段に対応させた複数のシフト指定用 40 押しボタン17と、シフトが完了したことを表示 するシフト完了ランプ18と、クラッチ操作及び アクセル操作がマニュアルに切り替わつた際のシ フトダウン時のダブルクラッチ操作指令を表示す

るダブルクラツチ指令ランプ19及びシフト完了 及びダブルクラッチ指示の際に警報するブザー2 0等が設けられている。

一方、コントロールユニツト30は、シフト指 ず、ギヤシフト用アクチユエータの大型化や装置 5 定ポツクス18からのシフト位置指定信号に基づ いてシフトチエンジ指令を発するシフトチエンジ 制御回路31と、該シフトチエンジ制御回路31 からの指令信号を受けて所定のシフトチェンジア クチユエータ 10 へ駆動信号を発するトランスミ 第2図及び第3図は本考案の一実施例のハード 10 ツション制御回路32と、シフトチエンジ制御回 路31からの指令信号に基づきクラッチアクチュ エータ7の駆動を制御するクラッチ断続制御回路 33と、カウンタシヤフト回転速度センサ8とメ インシャフト回転速度センサ9とシフト指定ポツ シヤフト4を介して図示しないリヤアクスルに連 15 クス16からのシフト位置指定信号とに基づい て、現在のメインシャフトの同期する指定シフト 段のメインギヤのシンクロ速度を演算し、この演 算値とカウンタシヤフトに従動するメインギヤの 現在の回転速度とを比較してシンクロ状態を判定 前配クラッチ2には、そのストローク量からク 20 するシンクロ判定回路34と、シフトチエンジ指 令が出力されたときにアクセル操作をマニュアル からオートに切り替えガバナ制御装置5をコント ロールするエンジン制御回路35とを備えてい る。また、前述のシフトチエンジ制御回路31 カウンタギヤを一体に設けたカウンタシャフトの 25 は、シフトチエンジ操作過程でシフト操作或いは クラッチ操作において誤動作が生じたときに、そ れぞれトランスミツションエラーランプ21或い はクラッチエラーランプ22に警報信号を出力す る。23はパツテリである。

> 次にシフトチエンジ操作時の一連の動作を、第 4図及び第5図のフローチャートと第6図及び第 7図にそれぞれ示すシフトアツブ操作時とシフト ダウン操作時のタイムチャートを参照しながら説

シフトチエンジを行う場合、運転者はシフト指 定ポックス16の使用すべきシフト段に対応する シフト指定用押しポタン17を押す。これによ り、コントロールユニツト30によるシフトチェ ンジ制御動作がスタートする。

まず、シフト指定用押しボタン17からのシフ ト段指定信号がシフトチエンジ制御回路31に入 力すると、S1で前配シフト指定がニュートラル か否かを判定し、YESであれば、後述するS5 に進む。判定がNOのときはシンクロ判定回路3



4 でシンクロ速度Nを演算すると共にその演算値 がアイドル回転数Niより大か否かを判定し (S 2, 3)、大きければS5に進み、小さければS 4を実行しクラツチエラーランプ22及びブザー 警報する。かかる警報が発生したときは、運転者 がクラツチペダル13を操作してクラツチを切る か又は他のシフト位置への指定を行うことにより 再びシフトチエンジ制御が実行される。

ト位置がニユートラルか否かをシフト位置センサ 11からの信号に基づいて判定し、ニュートラル であれば(YES)後述するS 1 1 に進みニュー トラルでなければ (NO) S6に進み指定シフト 以下か否かをカウンタシャフト回転速度センサ8 からの信号に基づいて判定する。

S6での判定がYESであればS9に進みトラ ンスミツション3をニュートラルにセツトする。 第8図及び第7図に示すようにシフトアップ操 作、シフトダウン操作に関係なくエンジン制御回 路35からの出力によりガパナ制御装置5を制御 してアクセル閉度を零とする。また、クラッチ断 を駆動してクラツチ2をOFFとし、クラツチス トロークセンサ6からの信号によりクラッチ断が 検出されると、トランスミツションのニュートラ ルセツト信号を発生してシフトチエンジアクチュ ートラルにセツトする。ここで、クラツチの断続 制御フローは第5図に示すように、クラッチの ON又はOFF操作が実行されるとクラッチストロ ークセンサ6からの信号によりON又はOFFにな で例えば 1 秒経過してもON又はOFFされなけれ ばクラツチ断続制御を停止しアクセル操作をマニ ユアルに復帰させクラッチエラーランプ22とプ ザー20を間欠的に作動させて警報する。

いて、ニュートラル位置になつたか否かを判定す る (S10)。NOであれば、後述するS34に 進み、YESであれば前述のS11に進みシフト 指定がニュートラルか否かを判定する。ここで、

YESであればクラッチ2をON(第5図参照)と しアクセル操作をマニュアルに復帰させ制御を終 了する(S12, S13)。

10

一方、NOであればS14の実行に移り、カウ 20を間欠的に例えば1秒間隔で3秒間作動させ 5 ンタシヤフト及びメインシャフトの回転速度を検 出する各回転速度センサ8, 8からの信号に基づ き、シンクロ判定回路34で、現在のメインシャ フトに同期する指定シフト段のメインギャのシン クロ速度Nを演算すると共に、この演算値Nとカ 前配S5が実行された場合は、次に現在のシフ 10 ウンタシヤフトに従動するメインギヤの現在の回 転速度Ngとを比較する。ここで、N<Ngであれ ばシフトアップ操作であり、N≥Ngであればシ フトダウン操作となる。

今回のシフトチェンジ操作がシフトアップ操作 段に対応するメインギヤの回転速度Ngが50rpm 15 の場合は、第6図に示すように、アクセルを全閉 状態に保持したまま、OFF状態にあるクラッチ をONとするダブルクラッチ操作によりメインギ ヤの回転にブレーキをかける(S15)。これに より、ニユートラルセツト時のクラッチOFF後 一方、NOであればS7及びS8の実行により、20 作でエンジン側と分離して慣性で回転しているカ ウンタシヤフトに従動する指定シフト段のメイン ギャの回転が第6図の実線で示す如く減速する。 尚、第6図及び後述する第7図のメインギャ回転 速度のタイムチャートにおける破線は、その時の 統制御回路33によりクラツチアクチユエータ7 25 エンジン回転に対応する指定シフト段のメインギ ヤ回転速度を示している。即ち、エンジンが接続 されていると仮定した時の指定シフト段のメイン ギヤ回転速度を示している。

この状態で、現在の指定シフト段のメインギャ エータ10を駆動してトランスミツションをニユ 30 回転速度Ngがシンクロ速度NにΔNを上乗せし た値N+ΔN以下になるまで待機し、N+ΔN≥ Ngになつたことをシンクロ判定回路34が検出 すると、シフトチエンジアクチュエータ10を作 動させて指定シフト位置へのシフト操作を行う つたかを判定する(S101,S102)。ここ 35 (S18,S17)。この指定シフト位置へのシフ ト操作の際には、従来行つているクラッチの断操 作は行わなず、クラッチを接続したままの状態で 行う。そして、シフト位置センサ 1 1 からの信号 により、シフトセツトがなされたか否かをシフト 次に、シフト位置センサ11からの信号に基づ 40 チェンジ制御回路31で判定し (S18)、YES であればエラーランプ類をOFFL (S19)、S 2.1の実行によりアクセル操作をマニュアルに復 **帰させて制御を終了する(第6図のシフトアップ** 操作時のタイムチャート参照)。

12

一方、今回のシフトチエンジ操作がシフトダウ ン操作の場合は、第7図に示すように、ニュート ラルセツトの完了によりアクセルを全負荷状態に すると共に、クラッチをONとするダブルクラッ で示すように指定シフト段のメインギヤ回転速度 Ngを上昇させ、例えば2秒以内にN<Ngになれ ばシンクロしたと判断して指定シフト段へのギャ セットを行うためにアクセル関度を零とし(S2 4~S26)、S17以下に進みシフトアップ操 10 <考案の効果> 作と同様にシフトチエンジアクチュエータ10を 作動させて指定シフト位置へのシフト操作を行 う。この指定シフト位置へのシフト操作の際に も、同様にクラッチの断操作は行わなず、クラッ ダウン操作時のタイムチャート参照)。また、Ng が2秒経過してもシンクロ速度Nより大きくなら ない場合は次にS27に進みN-ΔN'≤Ngか否 かを判定し、YESであればS26に進み、NOで ザー20を鳴らして警報する(528, 528)。 これにより、運転者はクラッチペダルを操作して クラツチをOFFにしてマニユアル制御システム にするか又は他のシフト位置の指定を行う。

また、シンクロした後指定シフト位置へのシフ 25 トギヤセットの際に、ギヤセットがなされなかつ た場合には(S18においてNOと判定された場 合)、トランスミツシヨンエラーランプ21を点 灯し(S30)、クラッチをOFFとしトランスミ ツションをニュートラル位置にセツトする(S3 1, S32)。ここで、ニュートラル位置にセッ トされれば、メインギヤの回転速度が低下してい るのでS22に進みダブルクラッチ操作を行う。 一方、ニユートラル位置にセツトされなければ、 ンプ21を点滅させると共にブザー20を間欠的 に鳴らしてトランスミッションの故障を警報し、 かつクラッチをON、アクセル操作をマニュアル に復帰させる(S35, S36)。

作によりリセツト制御が実行される。

このように、本実施例の自動変速装置において は、シフトチエンジ操作過程において、指定シフ ト段へのギャセツト時にはクラッチを接続状態に

したまま行うと共に、ギヤをニュートラル位置に 抜く際にはクラッチを断にすることでギャ間の伝 達力をなくした状態で行うので、変速操作時間の 短縮化を図りつつ、ギャ抜き時に大きなシフト力 チ操作(S22, S23)により、第7図の実線 5 を必要とせずに行うことができ、シフト用アクチ ユエータの負荷増大及びこれに伴う装置の大型化 等を招くことがなくアクチュエータを大型化する 等の必要がない。また、ギャ抜き操作に伴う衝撃 力がほとんど発生することがない。

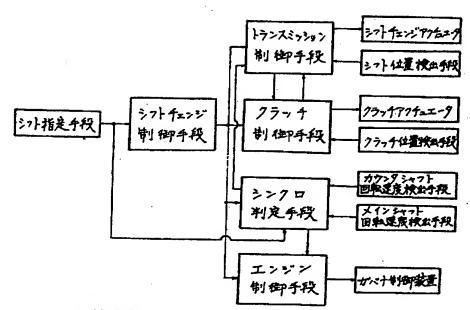
以上述べたように本考案によれば、指定シフト 段へのシフトチエンジ操作において、トランスミ ツションのニュートラルセット時にクラッチを断 状態にして行い、その後の指定シフト段へのシフ チを接続したままの状態で行う(第7図のシフト 15 トセット時に、従来行われていたクラッチの断操 作を省略しクラツチを接続状態にしたままシフト セツトするようにしたので、シフトチェンジの開 始から完了までの時間の短縮化を図りつつ、ギャ 抜き操作時の操作力を小さくでき、シフト用アク あればアクセル操作をマニユアルに復帰させ、ブ 20 チュエータの大型化及び装置の大型化等を招くこ とがない等の実用上大きな利点を有する。また、 ニユートラルセツト時の衝撃力がなく、シフトチ エンジの際の操作性がより向上する。

図面の簡単な説明

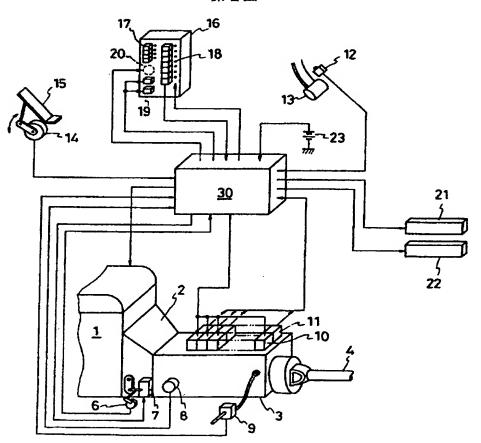
第1図は本考案の構成を示すブロック図、第2 図は本考案の一実施例を示すハードウェア構成 図、第3図は同上実施例のブロック図、第4図は 同上実施例の制御フローチヤート、第5図はクラ ツチの断続制御フローチヤート、第6図はシフト 30 アップ操作時のタイムチャート、第7図はシフト ダウン操作時のタイムチャートを示す。

1……エンジン、2……機械式クラッチ、3… …トランスミツション、5……ガパナ制御装置、 6……クラツチストロークセンサ、7……クラツ S34の実行によりトランスミツションエラーラ 35 チアクチュエータ、8……カウンタシヤフト回転 速度センサ、9……メインシャフト回転速度セン サ、10……シフトチエンジアクチュエータ、1 1……シフト位置センサ、12……クラツチペダ ル位置センサ、14……アクセル開度センサ、1 この場合は、運転者のリセツト用押しポタン操 40 6……シフト指定ポツクス、30……コントロー ルユニツト、31……シフトチエンジ制御回路、 32……トランスミツション制御回路、33…… クラッチ断続制御回路、34……シンクロ制御回 路、35……エンジン制御回路。

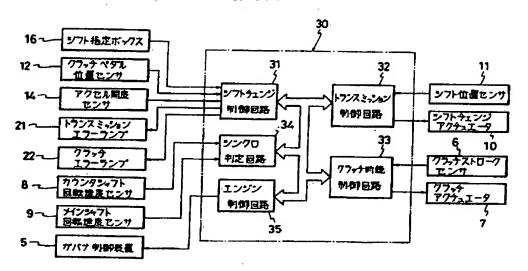
第1図

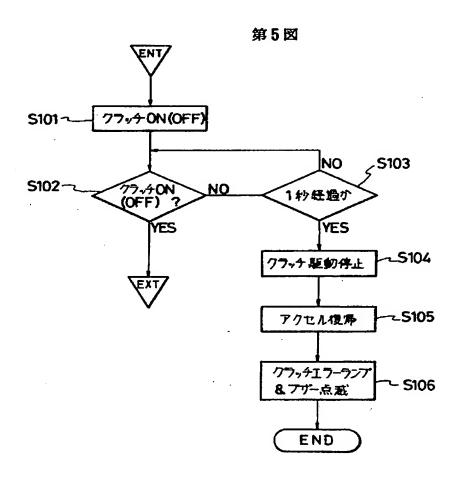


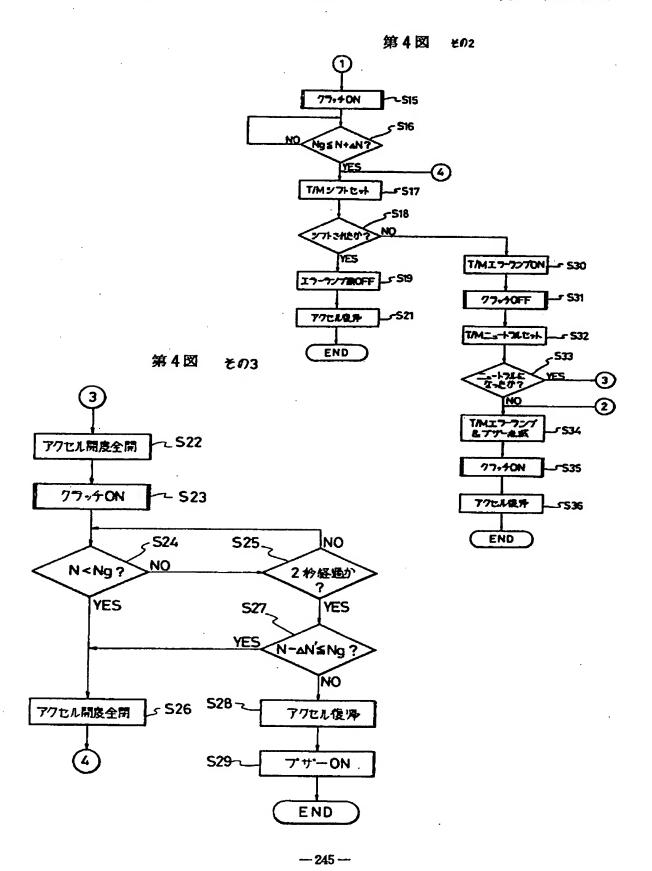
第2図

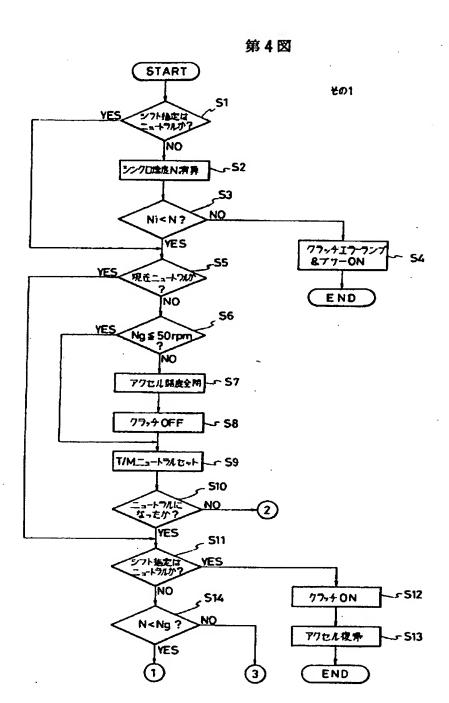


第3図

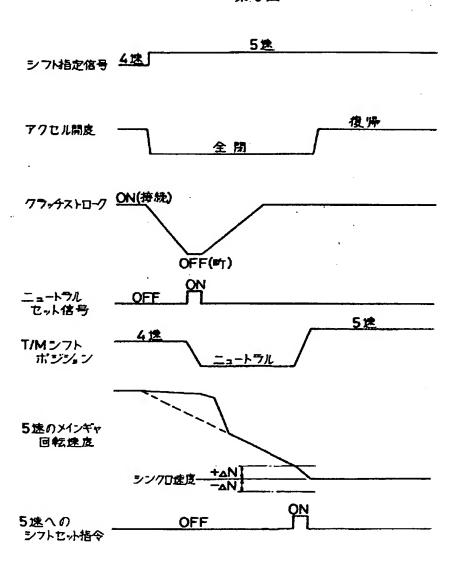




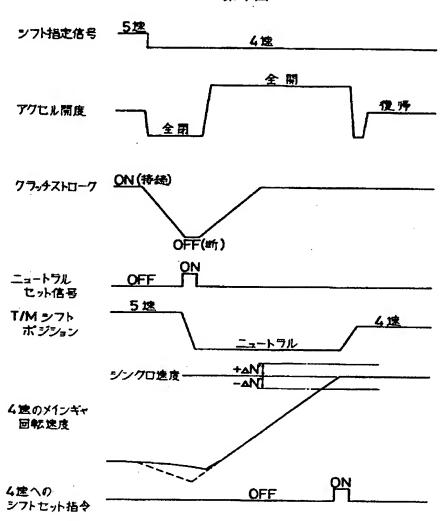




第6図







This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS	
IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES	
☐ FADED TEXT OR DRAWING	
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING	
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES	
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS	
GRAY SCALE DOCUMENTS	•
☑ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT	
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE PO	OOR QUALITY
□ other:	

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.